

CC1 - Sujet B - Corrigé

March 17, 2023

Exercice 1

On munit l'espace vectoriel $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ d'une norme matricielle $\|\cdot\|$, qui vérifie donc $\|AB\| \leq \|A\|\|B\|$. On considère l'application

$$f : (A, B) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mapsto \text{Tr}(BAB) \in \mathbb{R}$$

1. Justifier qu'il existe $C > 0$ tel que, pour toute matrice $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, $|\text{Tr}(M)| \leq C\|M\|$.

L'application $\text{Tr} : \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$ est linéaire définie sur l'espace vectoriel $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ qui est de dimension finie, donc c'est une application linéaire continue.

La caractérisation de la continuité pour les applications linéaires nous donne donc bien $C > 0$ tel que, pour tout $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, $|\text{Tr}(M)| \leq C\|M\|$.

2. Montrer que f est différentiable sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et déterminer sa différentielle.

On va utiliser la norme produit $\|(A, B)\|_1 = \|A\| + \|B\|$ sur l'espace produit $\mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

Soient $X = (A, B)$, $H = (H_1, H_2) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. On calcule

$$\begin{aligned} f(X + H) &= f((A, B) + (H_1, H_2)) = \text{Tr}((B + H_2)(A + H_1)(B + H_2)) \\ &= \text{Tr}((BA + BH_1 + H_2A + H_2H_1)(B + H_2)) \\ &= \text{Tr}(BAB + BAH_2 + BH_1B + BH_1H_2 \\ &\quad + H_2AB + H_2AH_2 + H_2H_1H_2) \\ &= \underbrace{\text{Tr}(BAB)}_{f(A,B)} + \underbrace{\text{Tr}(BAH_2 + BH_1B + H_2AB)}_{\text{linéaire en } H} \\ &\quad + \underbrace{\text{Tr}(H_2AH_2 + BH_1H_2 + H_2H_1B + H_2H_1H_2)}_{:=R(H)} \end{aligned}$$

et on a alors, en utilisant la constante C obtenue en 1., et en remarquant que $\|H_1\| \leq \|H_1\| + \|H_2\| = \|H\|_1$,

$$\begin{aligned} \frac{|R(H)|}{\|H\|_1} &\leq C \frac{\|H_2AH_2 + BH_1H_2 + H_2H_1B + H_2H_1H_2\|}{\|H\|_1} \\ &\leq C \frac{\|A\|\|H_2\|^2 + 2\|H_1\|\|H_2\|\|B\| + \|H_1\|\|H_2\|^2}{\|H\|_1} \\ &\leq C \frac{\|A\|\|H\|_1^2 + 2\|H\|_1^2\|B\| + \|H\|_1^3}{\|H\|_1} \\ &\leq C(\|A\| + 2\|B\| + \|H\|_1)\|H\|_1 \xrightarrow{H \rightarrow (0,0)} 0 \end{aligned}$$

donc f est différentiable en (A, B) , quel que soit $(A, B) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et on a

$$Df(A, B) : H = (H_1, H_2) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mapsto \text{Tr}(BAH_2 + BH_1B + H_2AB) \in \mathbb{R}$$

3. On pose, pour $A_0, B_0 \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$,

$$\begin{aligned} f_{B_0} : A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) &\mapsto f(A, B_0) = \text{Tr}(B_0AB_0) \in \mathbb{R} \\ g_{A_0} : B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) &\mapsto f(A_0, B) = \text{Tr}(BA_0B) \in \mathbb{R} \end{aligned}$$

Montrer que f_{B_0} et g_{A_0} sont différentiables, et que $\forall (A_0, B_0), (H_1, H_2) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, on a

$$Df(A_0, B_0)(H_1, H_2) = Df_{B_0}(A_0)(H_1) + Dg_{A_0}(B_0)(H_2)$$

Remarquons que $f_{B_0} = f \circ \Phi_{B_0}$ avec $\Phi_{B_0} : M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mapsto (M, B_0) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Or $\Phi_{B_0} = (id_M, B_0)$ est différentiable, car ses composantes le sont : la première est $id_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}$, qui est linéaire continue, et la deuxième est constante. On a donc

$$D\Phi_{B_0}(M)(H_1) = (H_1, 0)$$

et donc, f_{B_0} est différentiable sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et on a, pour tout $A_0 \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et pour tout $H_1 \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$,

$$\begin{aligned} Df_{B_0}(A_0)(H_1) &= Df(\Phi_{B_0}(A_0)) \circ D\Phi_{B_0}(A_0)(H_1) \\ &= Df(A_0, B_0)(H_1, 0) \end{aligned}$$

On n'a pas besoin de calculer directement $Df_{B_0}(A)$, du coup, mais ce ne serait pas dur car f_{B_0} est linéaire continue, donc en fait quel que soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$,

$$Df_{B_0}(A)(H) = f_{B_0}(H) = \text{Tr}(B_0 H B_0).$$

On montre de même que, pour tout A_0 , g_{A_0} est différentiable et

$$Dg_{A_0}(B_0)(H_2) = Df(A_0, B_0)(0, H_2)$$

On a donc, par linéarité de $Df(A_0, B_0)$,

$$\begin{aligned} Df(A_0, B_0)(H_1, H_2) &= Df(A_0, B_0)((H_1, 0) + (0, H_2)) \\ &= Df(A_0, B_0)(H_1, 0) + Df(A_0, B_0)(0, H_2) \\ &= Df_{B_0}(A_0)(H_1) + Dg_{A_0}(B_0)(H_2) \end{aligned}$$

Exercice 2

On considère l'application

$$G : (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mapsto \left(\frac{e^{-x} - e^x}{2}, x - y^3 + y^2 - y, x + 3y - z \right) \in \mathbb{R}^3$$

1. Montrer que G réalise un \mathcal{C}^1 -difféomorphisme local au voisinage de tout point de \mathbb{R}^3 .

Remarquons que F est \mathcal{C}^1 car ses composantes sont soit des composées d'applications \mathcal{C}^1 , soit des polynômes. Soit $u_0 = (x_0, y_0, z_0) \in \mathbb{R}^3$, on calcule

$$\text{Jac } G(x_0, y_0, z_0) = \begin{pmatrix} -\frac{e^{x_0} + e^{-x_0}}{2} & 0 & 0 \\ 1 & -3y_0^2 + 2y_0 - 1 & 0 \\ 1 & 3 & -1 \end{pmatrix}$$

donc

$$\det(\text{Jac } G(x_0, y_0, z_0)) = -\frac{e^{x_0} + e^{-x_0}}{2} (3y_0^2 - 2y_0 + 1)$$

or, quel que soit $(x_0, y_0, z_0) \in \mathbb{R}^3$, $e^{x_0} + e^{-x_0} > 0$ et $3y_0^2 - 2y_0 + 1 > 0$ car le polynôme $P(y) = 3y^2 - 2y + 1$ n'a pas de racines réelles. Donc, pour tout $u_0 = (x_0, y_0, z_0) \in \mathbb{R}^3$, $\det(\text{Jac } G(u_0)) \neq 0$ et $DG(u_0)$ est un isomorphisme de \mathbb{R}^3 .

D'après le théorème d'inversion locale, il existe donc un voisinage U_{u_0} de u_0 et un voisinage V_{u_0} de $G(u_0)$ tels que $G|_{U_{u_0}} : U_{u_0} \rightarrow V_{u_0}$ est un \mathcal{C}^1 -difféomorphisme.

2. Montrer que les fonctions

$$\alpha : t \in \mathbb{R} \mapsto \frac{e^{-t} - e^t}{2} \in \mathbb{R}$$

$$\beta : t \in \mathbb{R} \mapsto -t^3 + t^2 - t \in \mathbb{R}$$

sont strictement croissantes sur \mathbb{R} . Déterminer leurs limites en $\pm\infty$.

On a pour tout $t > 0$,

$$\alpha'(t) = -\frac{e^t + e^{-t}}{2} < 0 \text{ et } \beta'(t) = -3t^2 + 2t - 1 = -P(t) < 0$$

donc α et β sont strictement décroissantes (et donc injectives).

De plus,

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} \alpha(t) = -\infty, \lim_{t \rightarrow -\infty} \alpha(t) = +\infty,$$

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} \beta(t) = -\infty, \lim_{t \rightarrow -\infty} \beta(t) = +\infty,$$

(Du coup, puisque α et β sont continues, elles sont surjectives par le théorème des valeurs intermédiaires).

3. G réalise-t-elle un C^1 -difféomorphisme global $\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$?

On a déjà obtenu que $DG(u_0)$ est un isomorphisme linéaire, quel que soit $u_0 \in \mathbb{R}^3$.

D'après le théorème d'inversion globale, c'est donc un C^1 -difféomorphisme global $\mathbb{R}^3 \rightarrow G(\mathbb{R}^3)$ ssi G est injective.

\rightsquigarrow Mais ça ne nous suffit pas, on veut un C^1 -difféomorphisme global $\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, donc il faut montrer que G est injective et $G(\mathbb{R}^3) = \mathbb{R}^3$, autrement dit que G est bijective $\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$.

Soit $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$. Alors on a

$$G(x, y, z) = (a, b, c) \iff \begin{cases} \frac{e^{-x} - e^x}{2} & = a \\ x - y^3 + y^2 - y & = b \\ x + 3y - z & = c \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} \alpha(x) & = a \\ \beta(y) + x & = b \\ x + 3y - z & = c \end{cases}$$

or, on a trouvé en 2. que $\lim_{t \rightarrow +\infty} \alpha(t) = -\infty, \lim_{t \rightarrow -\infty} \alpha(t) = +\infty$, donc, comme α est continue, d'après le théorème des valeurs intermédiaires, il existe $x_0 \in \mathbb{R}$ tel que $\alpha(x_0) = a$. De plus, puisque α est strictement décroissante, elle est injective, donc x_0 est unique. Donc

$$F(x, y, z) = (a, b, c) \iff \begin{cases} x & = x_0 \\ \beta(y) & = b - x_0 \\ 3y - z & = c - x_0 \end{cases}$$

D'après les mêmes arguments, $\beta : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ est bijective, donc il existe un unique $y_0 \in \mathbb{R}$ tel que $\beta(y_0) = b - x_0$. Donc

$$F(x, y, z) = (a, b, c) \iff \begin{cases} x & = x_0 \\ y & = y_0 \\ -z & = c - x_0 - 3y_0 \end{cases}$$

On a donc obtenu que tout $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$ admet un unique antécédent $(x_0, y_0, \frac{1}{2}(-c + x_0 + 3y_0)) \in \mathbb{R}^3$, donc c'est une bijection.

Par le théorème d'inversion globale, G est donc un C^1 -difféomorphisme $\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$.

Exercice 3

On considère le système d'équations

$$(\star) \begin{cases} x^2 + z^2 = 1 \\ x^2 + y^2 = 4 \end{cases}$$

1. Montrer qu'il existe un intervalle J contenant 0 et deux fonctions $\psi_1, \psi_2 : J \rightarrow \mathbb{R}$ strictement positives telles que, pour tout $z \in J$, $(\psi_1(z), \psi_2(z), z)$ est solution de (\star) .

Notons

$$f : (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mapsto (x^2 + z^2 - 1, x^2 + y^2 - 4) \in \mathbb{R}^2$$

Alors f est C^1 , car ses composantes sont des polynômes, et

$$(x, y, z) \text{ solution de } (\star) \iff f(x, y, z) = (0, 0)$$

On va chercher à appliquer le Théorème des Fonctions Implicites à f .

\leadsto On cherche des fonctions ψ_1, ψ_2 définies au voisinage de 0: on va donc l'appliquer au voisinage d'un point du type $u_0 = (x_0, y_0, 0)$. Or,

$$f(x_0, y_0, 0) = (0, 0) \iff \begin{cases} x_0^2 = 1 \\ x_0^2 + y_0^2 = 4 \end{cases} \iff \begin{cases} x_0 = \pm 1 \\ y_0 = \pm\sqrt{3} \end{cases}$$

\leadsto On cherche de plus des fonctions positives, donc on va choisir $u_0 = (1, \sqrt{3}, 0)$.

On a déjà noté que f est C^1 , et on a, pour tout $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$,

$$Jac f(x, y, z) = \begin{pmatrix} 2x & 0 & 2z \\ 2x & 2y & 0 \end{pmatrix} \text{ donc } Jac f(1, \sqrt{3}, 0) = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 2 & 2\sqrt{3} & 0 \end{pmatrix}$$

\leadsto La sous-matrice des dérivées partielles par rapport à y et z est

$$D_{(x,y)} f(0, -1, -2) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 2 & 2\sqrt{3} \end{pmatrix}$$

dont le déterminant est $4\sqrt{3} \neq 0$. Donc $D_{(y,z)} f(1, \sqrt{3}, 0)$ est inversible.

On peut donc appliquer le TFI à f en $(1, \sqrt{3}, 0)$: il existe un voisinage U de 0 dans \mathbb{R} , un voisinage V de $(1, \sqrt{3})$ dans \mathbb{R}^2 et une fonction $C^1 \psi : U \rightarrow V$ tels que

$$\begin{aligned} (x, y, z) \in V \times U &\iff (x, y, z) \in V \times U &\iff z \in U \\ \text{solution de } (\star) & \quad f(x, y, z) = (0, 0) & \quad (x, y) = \psi(z) \end{aligned} \quad (1)$$

Comme V est un voisinage de $(1, \sqrt{3})$, et ψ est continue, on peut supposer, quitte à restreindre ψ à l'ouvert $U^+ = \varphi^{-1}(]0, +\infty[^2)$, que φ est à valeurs dans $]0, +\infty[$, et donc que φ_1, φ_2 sont strictement positives. Puisque U^+ est un ouvert qui contient 0, il existe $r > 0$ tel que l'intervalle $J =]-r, r[\subset U^+$, et si on note, pour tout $z \in J, \psi(z) = (\psi_1(z), \psi_2(z))$, on a, pour tout $z \in J, (\psi_1(z), \psi_2(z), z)$ solution de (\star) avec $\psi_1(x) > 0, \psi_2(x) > 0$.

2. Calculer, pour tout $z \in J, \psi_1'(z)$ en fonction de z et $\psi_1(z)$ et $\psi_2'(z)$ en fonction de x et $\psi_2(z)$.

De plus, par le TFI, on a, pour tout $z \in J$,

$$D\psi(z) = -D_{(x,y)} f(\psi(z), z)^{-1} \circ D_z f(\psi(z), z)$$

ce qui donne, en utilisant $Jac f(\psi_1(z), \psi_2(z), z)$ et le lien dérivée-différentielle pour ψ ,

$$\begin{pmatrix} \psi_1'(z) \\ \psi_2'(z) \end{pmatrix} = - \begin{pmatrix} 2\psi_1(z) & 0 \\ 2\psi_1(z) & 2\psi_2(z) \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 2z \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{-1}{4\psi_1(x)\psi_2(x)} \begin{pmatrix} 2\psi_2(z) & 0 \\ -2\psi_1(z) & 2\psi_1(z) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2z \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{z}{\psi_1(z)} \\ \frac{z}{\psi_2(z)} \end{pmatrix}$$

3. Donner la valeur de $\varphi_1(0)$ et de $\varphi_2(0)$.

On sait que $(1, \sqrt{3}, 0) \in V \times U$ et $f(1, \sqrt{3}, 0) = (0, 0)$, donc par (1), $(1, \sqrt{3}) = \psi(0) = (\psi_1(0), \psi_2(0))$.