

## Examen de première session - 13 mai 2022 - Corrigé

Moyenne : 9.5/20 (barème sur 23), avec un écart-type de 3.3.

Les notes vont de 1.5 à 16.

### Partie 1 : Calcul différentiel

**Exercice 1 (/8 points)** On pose

$$F : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n \\ x \mapsto (\|x\|_2^2 + 1)x$$

- (/1pt) Montrer que  $F$  est  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}^n$ .
- (/2pt) Montrer que  $F$  est un  $\mathcal{C}^1$ -difféomorphisme au voisinage de 0. Donner la différentielle de sa réciproque en 0.
- (/2pt) Montrer que, pour tout  $x \in \mathbb{R}^n$ , pour tout  $h \in \mathbb{R}^n$ ,

$$DF(x)(h) = (\|x\|_2^2 + 1)h + 2\langle x, h \rangle x$$

- (/3pt) En déduire que  $F$  est un  $\mathcal{C}^1$ -difféomorphisme de  $\mathbb{R}^n$  dans  $\mathbb{R}^n$ .  
*Indication* : Remarquer que  $t \mapsto t^3 + t$  est une bijection  $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ .

**Corrigé :**

- Méthode 1 :** Les composantes de  $F$  sont données par

$$\forall i = 1, \dots, n, F_i(x) = (\|x\|_2^2 + 1)x_i = (x_1^2 + \dots + x_n^2 + 1)x_i$$

$\rightsquigarrow$  les  $F_i$  sont des polynômes, donc sont  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}^n$ . Donc  $F$  est  $\mathcal{C}^1$ .

**Méthode 2 :** Notons

$$\varphi : x \in \mathbb{R}^n \mapsto \|x\|_2^2 + 1 = \langle x, x \rangle + 1, \\ \pi : (\lambda, u) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n \mapsto \lambda u \in \mathbb{R}^n$$

Alors

- $\varphi$  est somme d'une application quadratique continue (produit scalaire) et d'une constante, donc est  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}^n$  ;
  - $\pi$  est bilinéaire continue, donc  $\mathcal{C}^1$  ;
- donc  $F = \pi \circ (\varphi, id_{\mathbb{R}^n})$  est une composée de fonctions  $\mathcal{C}^1$ , donc est  $\mathcal{C}^1$ .

*Remarques :* Quelques erreurs ou imprécisions fréquentes :

- Si je vous demande de montrer que l'application est  $\mathcal{C}^1$ ... c'est que j'attends une justification ! Une phrase du style " $F$  est  $\mathcal{C}^1$  car c'est une somme/composée/produit de fonctions  $\mathcal{C}^1$ ", sans préciser lesquelles ni pourquoi elles sont  $\mathcal{C}^1$ , n'est probablement pas suffisante.
- La norme  $\|\cdot\|_2$  n'est pas  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}^n$  ! Elle n'est pas différentiable en  $0_{\mathbb{R}^n}$ .
- Ni  $\|\cdot\|_2$ , ni  $\|\cdot\|_2^2$  ne sont linéaires.

— Attention à ne pas confondre les réels et les vecteurs :  $x$  est un vecteur ici, pas un scalaire!

2. On calcule la différentielle de  $F$  en 0 :

**Méthode 1 :** Soit  $h \in \mathbb{R}^n$ , on calcule

$$F(0+h) = F(h) = (\|h\|^2 + 1)h = h + \|h\|^2 h = F(0) + Id(h) + R(h)$$

avec  $F(0) = 0$ ,  $Id$  linéaire continue et

$$\frac{\|R(h)\|}{\|h\|} = \frac{\|h\|^3}{\|h\|} = \|h\|^2 \xrightarrow{h \rightarrow 0} 0$$

donc la différentielle de  $F$  en 0 est  $Id$ .

**Méthode 2 :** On a noté que les composantes de  $F$  sont données par  $F_i(x) = (x_1^2 + \dots + x_n^2 + 1)x_i$ , donc

$$\begin{aligned} \frac{\partial F_i}{\partial x_i}(x) &= 2x_i^2 + (x_1^2 + \dots + x_n^2 + 1) \rightsquigarrow \frac{\partial F_i}{\partial x_i}(0) = 1 \\ \text{et pour } i \neq j, \frac{\partial F_i}{\partial x_j}(x) &= 2x_j x_i \rightsquigarrow \frac{\partial F_i}{\partial x_j}(0) = 0 \end{aligned}$$

donc  $Jac f(0) = \begin{pmatrix} 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}$ , autrement dit  $DF(0) = Id$ .

$\rightsquigarrow F$  est  $\mathcal{C}^1$  en 0 et  $DF(0)$  est un isomorphisme de  $\mathbb{R}^n$ .

D'après le théorème d'inversion locale, il existe donc  $U, V$  voisinages de 0 dans  $\mathbb{R}^n$  tels que  $F|_U : U \rightarrow V$  est une  $\mathcal{C}^1$ -difféomorphisme.

On a de plus

$$D(F^{-1})(0) = D(F^{-1})(F(0)) = (DF(0))^{-1} = I_n^{-1} = I_n.$$

*Remarque :* Pour le calcul de la différentielle de  $F$  : il ne suffit pas que  $R(h) \rightarrow 0$ .

3. Soit  $x \in \mathbb{R}^n$ , on calcule la différentielle de  $F$  en  $x$ .

**Méthode 1 :** Soit  $h \in \mathbb{R}^n$ , on calcule

$$\begin{aligned} F(x+h) &= (\|x+h\|^2 + 1)(x+h) = (\langle x+h, x+h \rangle + 1)(x+h) \\ &= (\|x\|^2 + 2\langle x, h \rangle + \|h\|^2 + 1)(x+h) \\ &= (\|x\|^2 + 1)x + (\|x\|^2 + 1)h + 2\langle x, h \rangle x + 2\langle x, h \rangle h + \|h\|^2(x+h) \\ &= F(x) + L(h) + R(h) \end{aligned}$$

où  $L(h) = (\|x\|^2 + 1)h + 2\langle x, h \rangle x$  est linéaire continue sur  $\mathbb{R}^n$

et  $R(h) = 2\langle x, h \rangle h + \|h\|^2(x+h)$  vérifie

$$\frac{\|R(h)\|}{\|h\|} = \frac{2|\langle x, h \rangle| \|h\| + \|h\|^2 \|x+h\|}{\|h\|} \leq 2\|x\| \|h\| + \|h\| \|x+h\| \rightarrow 0$$

donc la différentielle de  $F$  en  $x$  est bien

$$DF(x) = (\|x\|^2 + 1)h + 2\langle x, h \rangle x$$

**Méthode 2 :** On calcule (voir ci-dessus) :

$$\frac{\partial F_i}{\partial x_j}(x) = \begin{cases} 2x_j x_i & \text{si } i \neq j \\ 2x_i^2 + (\|x\|^2 + 1) & \text{si } i = j \end{cases}$$

ce qui donne

$$\begin{aligned} \text{Jac}(f)(x) &= \begin{pmatrix} (\|x\|^2 + 1) + 2x_1^2 & 2x_1x_2 & \dots & 2x_1x_n \\ \vdots & & & \vdots \\ 2x_nx_1 & 2x_nx_2 & \dots & (\|x\|^2 + 1) + 2x_n^2 \end{pmatrix} \\ &= (\|x\|^2 + 1)I_n + \begin{pmatrix} 2x_1^2 & 2x_1x_2 & \dots & 2x_1x_n \\ \vdots & & & \vdots \\ 2x_nx_1 & 2x_nx_2 & \dots & 2x_n^2 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

d'où, pour tout  $h = (h_1, \dots, h_n) \in \mathbb{R}^n$ ,

$$DF(x)(h) = (\|x\|^2 + 1)h + 2 \begin{pmatrix} x_1^2 h_1 + x_1x_2h_2 + \dots + x_1x_nh_n \\ \vdots \\ x_nx_1h_1 + x_nx_2h_2 + \dots + x_n^2h_n \end{pmatrix} = (\|x\|^2 + 1)h + 2 \begin{pmatrix} x_1 \langle x, h \rangle \\ \vdots \\ x_n \langle x, h \rangle \end{pmatrix}$$

donc on a bien

$$DF(x)(h) = (\|x\|^2 + 1)h + \langle x, h \rangle x$$

**Méthode 3 :** Par composition : on reprend les notations de la question 1 :

$$\begin{aligned} \varphi : x \in \mathbb{R}^n &\mapsto \|x\|_2^2 + 1 = \langle x, x \rangle + 1, \\ \pi : (\lambda, u) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n &\mapsto \lambda u \in \mathbb{R}^n \end{aligned}$$

Soient  $x, h \in \mathbb{R}^n$ , on a

$$\begin{aligned} \varphi(x+h) &= \langle x+h, x+h \rangle + 1 = (\|x\|^2 + 1) + \underbrace{2\langle x, h \rangle}_{L(h)} + \underbrace{\|h\|^2}_{R_1(h)} \\ &= \varphi(x) + L_1(h) + R_1(h) \end{aligned}$$

avec  $L_1$  linéaire, donc continue puisque  $\mathbb{R}^n$  est de dimension finie, et

$$\frac{|R_1(h)|}{\|h\|} = \frac{\|h\|^2}{\|h\|} = \|h\| \xrightarrow{h \rightarrow 0} 0$$

donc la différentielle de  $\varphi$  en  $x$  est  $D\varphi(x)(h) = 2\langle x, h \rangle$ .

*Remarque :* On a en fait déjà fait ça :  $\varphi$  est la somme d'une constante et d'une forme quadratique, et on sait calculer la différentielle ce type de fonction !

Regardons maintenant  $\pi$ . On munit  $\mathbb{R} \times \mathbb{R}^n$  d'une de ses normes produits ; par exemple  $\|(\lambda, u)\| = |\lambda| + \|u\|$ .

Alors, pour  $(\lambda, u) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n$ ,  $(t, h) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n$ , on a

$$\begin{aligned} \pi((\lambda, u) + (t, h)) &= (\lambda + t)(u + h) = \lambda u + \underbrace{\lambda h + tu}_{\text{linéaire / } (t, h)} + \underbrace{th}_{R_2(t, h)} \\ &= \pi(\lambda, u) + L_2(t, h) + R_2(t, h) \end{aligned}$$

avec  $L_2$  linéaire, donc continue puisque  $\mathbb{R} \times \mathbb{R}^n$  est de dimension finie, et

$$\frac{|R_2(t, h)|}{\|(t, h)\|} = \frac{|t\|h\|}{\|(t, h)\|} \leq \frac{\|(t, h)\|^2}{\|(t, h)\|} = \|(t, h)\| \xrightarrow{(t, h) \rightarrow 0_{\mathbb{R} \times \mathbb{R}^n}} 0$$

donc la différentielle de  $\pi$  en  $x$  est  $D\pi(\lambda, u)(t, h) = \lambda h + tu$ .

*Remarque :* Ca aussi, on l'a déjà vu !  $\pi$  est une application bilinéaire.

Enfin, on a vu que  $F = \pi \circ (\varphi, id_{\mathbb{R}^n})$  donc par la formule de composition,

$$\begin{aligned} DF(x) &= D\pi(\varphi(x), x) \circ D(\varphi, Id)(x)(h) = D\pi(\varphi(x), x)(D\varphi(x)(h), DId(x)(h)) \\ &= D\pi(\varphi(x), x)(2\langle x, h \rangle, h) \\ &= 2\langle x, h \rangle x + \varphi(x)h = 2\langle x, h \rangle x + (\|x\|^2 + 1)h \end{aligned}$$

comme on s'y attendait.

*Remarques :*

- $F$  n'est pas linéaire, et même si elle s'écrit "Truc  $\times x$ ", on ne peut pas en déduire que la "dérivée" de  $F$  est Truc ! Ca, ça ne marche que si Truc ne dépende pas de  $x$ .
- D'ailleurs, la dérivée de  $F$  n'existe pas :  $F$  est définie sur  $\mathbb{R}^n$  et pas sur  $\mathbb{R}$ . Le gradient de  $F$  n'est pas défini non plus :  $F$  est à valeurs dans  $\mathbb{R}^n$ , et pas dans  $\mathbb{R}$ .

4. Puisque  $F$  est  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}^n$ , on peut utiliser le théorème d'inversion globale : on doit montrer que

- $DF(x)$  est un isomorphisme pour tout  $x \in \mathbb{R}^n$
- $F$  est *bijective* de  $\mathbb{R}^n$  dans  $\mathbb{R}^n$ .

Commençons par démontrer que  $DF(x)$  est un isomorphisme. Puisque  $DF(x) \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n)$  est un endomorphisme d'un e.v. de dimension finie, il suffit de démontrer que  $\text{Ker}(DF(x)) = \{0\}$ .

Soit  $x \in \mathbb{R}^n, h \in \mathbb{R}^n$ , alors

$$h \in \text{Ker}(DF(x)) \iff DF(x)(h) = 0 \iff (\|x\|^2 + 1)h + \langle x, h \rangle x = 0$$

donc, en prenant le produit scalaire avec  $h$  on trouve

$$(\|x\|^2 + 1)\|h\|^2 + \langle x, h \rangle^2 = 0$$

donc

$$\underbrace{(\|x\|^2 + 1)\|h\|^2}_{\geq 0} = \underbrace{-\langle x, h \rangle^2}_{\leq 0}$$

donc  $(\|x\|^2 + 1)\|h\|^2 = 0$ , donc  $\|h\| = 0$ , donc  $h = 0$ .

$\rightsquigarrow DF(x)$  est un isomorphisme.

Montrons que  $F$  est bijective. Soit  $y \in \mathbb{R}^n$ , montrons qu'il existe un unique  $x \in \mathbb{R}^n$  tel que  $F(x) = y$ . On a  $F(x) = y \iff (\|x\|^2 + 1)x = y$ ; en prenant la norme, on trouve

$$\|x\|^3 + \|x\| = \|y\|$$

or  $t \mapsto t + t^3$  est une bijection  $\mathbb{R}^+ \rightarrow \mathbb{R}^+$ , donc il existe un unique  $\alpha \in \mathbb{R}^+$  tel que

$$\alpha^3 + \alpha = \|y\|$$

On en déduit que  $\|x\| = \alpha$  et, de là,

$$x = \frac{y}{\alpha + 1}$$

$\rightsquigarrow$  On a donc bien montré que  $y$  avait un unique antécédent  $x \in \mathbb{R}^n$ . Donc  $F$  est bijective.

D'après le théorème d'inversion globale, on en déduit que  $F$  est un  $\mathcal{C}^1$ -difféomorphisme de  $\mathbb{R}^n$  sur  $\mathbb{R}^n$ .

*Remarque* : Attention aux hypothèses du théorème d'inversion globale : si on montre simplement que  $DF(x)$  est un isomorphisme et que  $F$  est injective, on obtient que  $F$  est un  $\mathcal{C}^1$ -difféo sur son image : il faut donc aussi vérifier que  $F(\mathbb{R}^n) = \mathbb{R}^n$ .

De plus,  $DF(x)$  est linéaire, mais  $F$  ne l'est pas :  $\text{Ker}(F)$  n'est pas défini et il ne suffit pas de montrer que  $F(x) = 0 \Rightarrow x = 0$  pour montrer que  $F$  est injective.

**Exercice 2 (/6)** Soit  $\mathcal{C}$  la courbe de  $\mathbb{R}^3$  définie par

$$\mathcal{C} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3, x^2 + 2y^2 - z^2 = 1, -x + 3z = -1\}$$

On cherche les points de  $\mathcal{C}$  les plus proches de l'origine.

1. (/2pt) Montrer que  $u \mapsto \|u\|^2$  est bornée inférieurement sur  $\mathcal{C}$  et que cette borne est atteinte en un point de  $\mathcal{C}$ .
2. (/4pt) Déterminer la distance de  $\mathcal{C}$  à l'origine, ainsi que les points de  $\mathcal{C}$  les plus proches de l'origine.

**Corrigé** : On commence par justifier que la fonction  $f : u \in \mathbb{R}^3 \mapsto \|u\|^2 \in \mathbb{R}$  admet un minimum sur  $\mathcal{C}$ , puis on va utiliser le théorème des extrema liés pour déterminer ce minimum et le(s) point(s) où il est atteint.

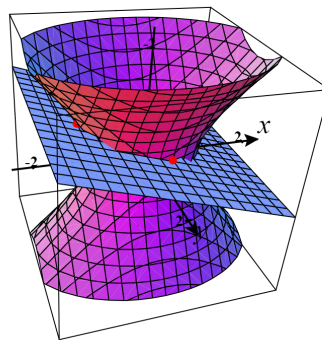


FIGURE 1 –  $\mathcal{C}$  est l'intersection d'un parabolôide (la cheminée de centrale) et d'un plan. Voir figure en 3D ici .

1. Notons  $g$  la fonction décrivant  $\mathcal{C}$  :

$$g : (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mapsto \underbrace{(x^2 + 2y^2 - z^2 - 1)}_{g_1(x,y,z)}, \underbrace{(1 - x + 3z)}_{g_2(x,y,z)} \in \mathbb{R}^2$$

$\rightsquigarrow g$  est polynomiale, donc continue sur  $\mathbb{R}^3$ .

De même,  $f : (x, y, z) \mapsto x^2 + y^2 + z^2$  est polynomiale, donc continue sur  $\mathbb{R}^3$ .

Par ailleurs, puisque  $\{(0, 0)\}$  est un fermé de  $\mathbb{R}^2$ , on en déduit que  $\mathcal{C} = g^{-1}(\{(0, 0)\})$  est un fermé de  $\mathbb{R}^3$ . De plus,  $\mathcal{C} \neq \emptyset$  puisque  $u_0 = (1, 0, 0) \in \mathcal{C}$ .

**Méthode 1 :** On en déduit que  $\mathcal{C} \cap \overline{B}(0, \|u_0\|) \neq \emptyset$ . De plus,  $\overline{B}(0, \|u_0\|)$  est fermé et borné dans  $\mathbb{R}^3$  qui est de dimension finie, donc compact.

On en déduit que  $K = \mathcal{C} \cap \overline{B}(0, \|u_0\|)$  est compact (c'est l'intersection d'un fermé et d'un compact), donc  $f$  est bornée et atteint ses bornes sur  $K$ .

En particulier, elle admet un minimum sur  $K$ , atteint en un point  $u_{\min} \in K$ . On a alors, pour tout  $u \in \mathcal{C}$  :

— Soit  $u \in K$ , et alors  $f(u) \geq f(u_{\min})$ , par définition de  $u_{\min}$ .

— Soit  $u \notin K$ , et alors  $\|u\|^2 \geq \|u_0\|^2 = f(u_0) \geq f(u_{\min})$ .

donc  $u_{\min}$  est un minimum global de  $f$  sur  $\mathcal{C}$ .

**Méthode 2 :** Soit  $u = (x, y, z) \in \mathcal{C}$ . Alors on a  $x = 1 + 3z$ , et  $x^2 + 2y^2 - z^2 = 1$  donc

$$\begin{aligned} (1 + 3z)^2 + 2y^2 - z^2 = 1 &\iff 8z^2 + 6z + 2y^2 = 0 \\ &\iff 2(4z^2 + 3z) + 2y^2 = 0 \\ &\iff 2\left(2z + \frac{3}{4}\right)^2 - \frac{9}{8} + 2y^2 = 0 \\ &\iff \left(2z + \frac{3}{4}\right)^2 + y^2 = \frac{9}{16} \end{aligned}$$

On en déduit que

$$\begin{aligned} \left|2z + \frac{3}{4}\right| \leq \frac{3}{4} &\rightsquigarrow |z| \leq \frac{3}{4} \\ |y| \leq \frac{3}{4} \text{ et } |x| = |1 + 3z| &\leq 1 + \frac{9}{16}. \end{aligned}$$

Donc  $\mathcal{C}$  est borné : puisqu'il est fermé, c'est un compact de  $\mathbb{R}^3$ , et donc  $f$  est bornée et atteint ses bornes sur  $\mathcal{C}$ . En particulier,  $f$  admet un minimum global sur  $\mathcal{C}$ .

2. On a vu que  $f$  et  $g$  sont polynomiales, donc  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}^3$ . On a de plus, pour tout  $u = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ ,

$$Jac(g)(u) = \begin{pmatrix} 2x & 4x & -2z \\ -1 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

$Dg(u)$  est de rang 2, sauf si  $y = 0$  et la première et la troisième colonnes sont colinéaires : mais alors on a

$$3 * (2x) = (-1) * (-2z) \text{ i.e. } z = 3x$$

Mais pour tout  $u \in \mathcal{C}$  on a aussi  $-x + 3z = -1$  donc on aurait alors  $x = \frac{1}{8}$  et  $z = \frac{3}{8}$ , or  $(\frac{1}{8}, 0, \frac{3}{8}) \notin \mathcal{C}$ .

Donc  $Dg(u)$  est surjective pour tout  $u \in \mathcal{C}$ .

*Remarque :* Voir les hypothèses du TEL quand il y a plusieurs contraintes : il ne suffit pas que  $\nabla g_1(u)$  et  $\nabla g_2(u)$  soient non nuls pour tout  $u \in \mathcal{C}$ .

D'après le théorème des extrema liés : si  $f|_{\mathcal{C}}$  a un extremum en  $u = (x, y, z) \in \mathcal{C}$ , alors il existe  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$  tels que

$$\nabla f(u) = \lambda \nabla g_1(u) + \mu \nabla g_2(u),$$

ce qui donne

$$\begin{cases} 2x = 2\lambda x - \mu \\ 2y = 4\lambda y \\ 2z = -2\lambda z + 3\mu \\ -x + 3z = -1 \\ x^2 + 2y^2 - z^2 = 1 \end{cases} \iff \begin{cases} 2(1 - \lambda)x = \mu & (L_1) \\ (2\lambda - 1)y = 0 & (L_2) \\ 2(\lambda + 1)z = 3\mu & (L_3) \\ -x + 3z = -1 & (L_4) \\ x^2 + 2y^2 - z^2 = 1 & (L_5) \end{cases}$$

D'après  $(L_2)$  on a soit  $y = 0$ , soit  $\lambda = \frac{1}{2}$ .

*Cas 1 :*  $y = 0$ . Alors par  $(L_4)$  on a  $x = 3z + 1$  et par  $(L_5)$  on a  $x^2 - z^2 = 1$  donc

$$\begin{cases} x = 3z + 1 \\ (3z + 1)^2 - z^2 = 1 \end{cases} \iff \begin{cases} x = 3z + 1 \\ z(4z + 3) = 0 \end{cases}$$

Il y a donc deux possibilités : soit  $z = 0$  et  $x = 1$ , ce qui nous donne un premier candidat  $u_1 = (1, 0, 0)$ .

soit  $z = -\frac{3}{4}$  et  $x = -\frac{5}{4}$ , ce qui nous donne un second candidat  $u_2 = (-\frac{5}{4}, 0, -\frac{3}{4})$ .

*Cas 2 :*  $\lambda = \frac{1}{2}$ . Alors par  $(L_3)$  on a  $-x = \mu$ , par  $(L_4)$  on a  $3z = 3\mu$  donc  $z = \mu = -x$ , et par  $(L_4)$  on a  $-x + 3z = 4\mu = -1$  donc  $\mu = -\frac{1}{4}$ .

En résumé, on trouve alors  $x = \frac{1}{4}, z = -\frac{1}{4}$ , et par  $(L_5)$ ,

$$\left(\frac{1}{4}\right)^2 + 2y^2 - \left(-\frac{1}{4}\right)^2 = 1 \rightsquigarrow y^2 = \frac{1}{2}.$$

On trouve donc deux autres points candidats

$$u_3 = \left(\frac{1}{4}, \frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{4}\right) \text{ et } u_4 = \left(\frac{1}{4}, -\frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{4}\right)$$

Pour déterminer le minimum global de  $f|_{\mathcal{C}}$ , on regarde pour lequel de ces 4 points  $f$  prend la plus petite valeur. On a

$$f(u_1) = 1, f(u_2) = \frac{9}{4}, f(u_3) = f(u_4) = \frac{5}{8}$$

$\rightsquigarrow$  Le minimum de  $f$  sur  $\mathcal{C}$  est atteint en  $u_3$  et  $u_4$  et vaut  $\frac{5}{8}$ .

*Remarque :* Attention à ne pas oublier de traiter le cas  $y = 0$ , ou que l'équation  $y^2 = \frac{1}{2}$  a deux solutions.

Suite au verso  $\odot$

## Partie 2 : Calcul intégral

On rappelle que la mesure de comptage sur  $(\mathbb{N}, \mathcal{P}(\mathbb{N}))$  est définie par

$$\mu_{\mathbb{N}} : A \in \mathcal{P}(\mathbb{N}) \mapsto \text{Card}(A)$$

et, pour toute fonction mesurable positive  $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^+$ , on a

$$\int_{\mathbb{N}}^* f d\mu_{\mathbb{N}} = \sum_{n \in \mathbb{N}} f(n).$$

**Exercice 3 (/9)** Soit  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}} \in (\mathbb{R}_+)^{\mathbb{N}}$  une suite positive. On pose

$$\begin{aligned} \mu : B \in \mathcal{B}(\mathbb{R}) &\mapsto \mu_{\mathbb{N}}(B \cap \mathbb{N}); \\ \mu_{(a_n)} : B \in \mathcal{B}(\mathbb{R}) &\mapsto \sum_{n \in B \cap \mathbb{N}} a_n \end{aligned}$$

1. /1.5 Montrer que  $\mu$  est une mesure sur  $(\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$ . On admet pour la suite que, pour toute fonction borélienne positive  $f$ ,

$$\int_{\mathbb{R}}^* f d\mu = \sum_{n \in \mathbb{N}} f(n)$$

2. /1.5 En déduire que  $\mu_{(a_n)}$  est une mesure sur  $(\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$  et que, pour toute fonction borélienne positive  $f$ ,

$$\int_{\mathbb{R}}^* f d\mu_{(a_n)} = \sum_{n \in \mathbb{N}} a_n f(n)$$

*Indication* : On peut montrer que  $\mu_{(a_n)}$  est une mesure à densité par rapport à  $\mu$ .

On note  $\lambda$  la mesure de Lebesgue sur  $(\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$ . On définit

$$\nu : A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}) \mapsto \int_A^* e^{-3x} \mathbf{1}_{[0, +\infty[}(x) d\lambda(x) + \sum_{n \in \mathbb{N} \cap A} \frac{3^n}{n!}$$

3. /2 Justifier que  $\nu$  est une mesure sur  $(\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$ . Est-ce une mesure finie ?  
 4. /1.5 Donner, pour une fonction  $f \in \mathcal{L}_+^0(\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$ , l'expression de  $\int_{\mathbb{R}}^* f d\nu$ .  
 5. /1.5 On considère la fonction  $g(x) = e^{2x}$ . Justifier que  $g \in \mathcal{L}^0((\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R})); (\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R})))$ .  
 6. /2 Déterminer pour quels  $p \in [1, +\infty[$  on a  $g \in \mathcal{L}^p(\nu)$ .

### Corrigé :

1. Vérifions que  $\mu : B \in \mathcal{B}(\mathbb{R}) \mapsto \mu_{\mathbb{N}}(B \cap \mathbb{N})$  est une mesure.  
 —  $\mu$  est à valeurs dans  $[0, +\infty]$  puisque  $\mu_{\mathbb{N}}$  l'est.  
 —  $\mu(\emptyset) = \mu_{\mathbb{N}}(\emptyset \cap \mathbb{N}) = \mu_{\mathbb{N}}(\emptyset) = 0$ , puisque  $\mu_{\mathbb{N}}$  est une mesure.  
 — Soit  $(A_n)_n \in \mathcal{B}(\mathbb{R})^{\mathbb{N}}$  une famille dénombrable de boréliens disjoints. On a alors

$$\mu \left( \bigcup_n A_n \right) = \mu_{\mathbb{N}} \left( \left( \bigcup_n A_n \right) \cap \mathbb{N} \right) = \mu_{\mathbb{N}} \left( \bigcup_n (A_n \cap \mathbb{N}) \right) \quad (1)$$

Or les  $(A_n \cap \mathbb{N})$  forment une famille disjointe de  $\mathcal{P}(\mathbb{N})$ , donc, puisque  $\mu_{\mathbb{N}}$  est une mesure,

$$\mu_{\mathbb{N}} \left( \bigcup_n (A_n \cap \mathbb{N}) \right) = \sum_{n \in \mathbb{N}} \mu_{\mathbb{N}}(A_n \cap \mathbb{N}) = \sum_{n \in \mathbb{N}} \mu(A_n).$$



$\rightsquigarrow \mu$  est une mesure positive sur  $(\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$ .

*Bonus* : Pendant qu'on y est, démontrons la formule

$$\int_{\mathbb{R}}^* f d\mu = \sum_{n \in \mathbb{N}} f(n)$$

On le fait en trois étapes : d'abord on traite le cas où  $f$  est une indicatrice, puis le cas où  $f$  est étagée, et enfin le cas général de  $f$  borélienne positive.

— Soit  $A \in \mathcal{B}(\mathbb{R})$ , alors

$$\int_{\mathbb{R}}^* \mathbb{1}_A d\mu = \mu(A) = \mu_{\mathbb{N}}(A \cap \mathbb{N}) = \sum_{n \in A \cap \mathbb{N}} 1 = \sum_{n \in \mathbb{N}} \mathbb{1}_A(n).$$

$\rightsquigarrow$  La formule est vraie pour les fonctions indicatrices.

— Soit  $e = \sum_{i=1}^p \alpha_i \mathbb{1}_{A_i}$  une fonction étagée positive. Par linéarité de l'intégrale, on a

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}}^* e d\mu &= \sum_{i=1}^p \alpha_i \int_{\mathbb{R}}^* \mathbb{1}_{A_i} d\mu = \sum_{i=1}^p \alpha_i \sum_{n \in \mathbb{N}} \mathbb{1}_{A_i}(n) \\ &= \sum_{n \in \mathbb{N}} \sum_{i=1}^p \alpha_i \mathbb{1}_{A_i}(n) = \sum_{n \in \mathbb{N}} e(n) \end{aligned}$$

$\rightsquigarrow$  La formule est vraie pour les fonctions étagées.

— Soit maintenant  $f$  une fonction borélienne positive. Alors il existe une suite croissante  $(e_k)_k$  de fonctions étagées positives telle que, pour tout  $x \in \mathbb{R}$ ,  $e_k(x) \rightarrow f(x)$ .

Et du coup, pour tout  $k \in \mathbb{N}$ , on a

$$\int_{\mathbb{R}}^* e_k d\mu = \sum_{n \in \mathbb{N}} e_k(n)$$

Maintenant, l'idée, ça va être de passer à la limite  $k \rightarrow \infty$  dans cette égalité. Pour ça, on va faire appel au théorème de M. Levi (Beppo Levi pour les intimes). D'après lui,

$$\int_{\mathbb{R}}^* e_k d\mu \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \int_{\mathbb{R}}^* f d\mu$$

Pour l'autre terme, remarquons que, pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,  $e_k(n) \rightarrow f(n)$ , et  $e_{k|\mathbb{N}} : n \mapsto e_k(n)$  est mesurable de  $(\mathbb{N}, \mathcal{P}(\mathbb{N}))$  vers  $(\mathbb{R}^+, \mathcal{B}(\mathbb{R}^+))$  donc, toujours d'après Beppo,

$$\sum_{n \in \mathbb{N}} e_k(n) = \int_{\mathbb{N}} e_{k|\mathbb{N}} d\mu_{\mathbb{N}} \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \int_{\mathbb{N}} f_{|\mathbb{N}}^* d\mu_{\mathbb{N}} = \sum_{n \in \mathbb{N}} f(n)$$

Donc, par unicité de la limite, on a bien

$$\int_{\mathbb{R}}^* f d\mu = \sum_{n \in \mathbb{N}} f(n)$$

2. On définit la fonction

$$f_a : x \in \mathbb{R} \mapsto \begin{cases} 0 & \text{si } x \notin \mathbb{N} \\ a_n & \text{si } x = n \in \mathbb{N} \end{cases} = \sum_{n \in \mathbb{N}} a_n \mathbb{1}_{\{n\}}$$

Alors  $f_a$  est mesurable de  $(\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$  dans  $(\mathbb{R}^+, \mathcal{B}(\mathbb{R}^+))$ , car c'est une limite de fonctions mesurables ( $f_N = \sum_{n=0}^N a_n \mathbb{1}_{\{n\}}$ ).

Vérifions que  $\mu_{(a_n)}$  est la mesure de densité  $f_a$  par rapport à la mesure  $\mu$ . Soit  $B \in \mathcal{B}(\mathbb{R})$ , on a

$$\int_B^* f_a d\mu = \int_{\mathbb{R}}^* f_a \mathbb{1}_B d\mu = \sum_n f(n) \mathbb{1}_B(n) = \sum_{n \in \mathbb{N} \cap B} a_n = \mu_{(a_n)}(B)$$

$\rightsquigarrow \mu_{(a_n)}$  est bien la mesure de densité  $f_a$  par rapport à  $\mu$ . C'est donc bien une mesure, et de plus, pour toute fonction  $g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^+$  borélienne positive, on a

$$\int_{\mathbb{R}}^* g d\mu_{(a_n)} = \int_{\mathbb{R}}^* g f_a d\mu = \sum_{n \in \mathbb{N}} g(n) a_n.$$

*Remarque : Ne pas sous-estimer l'intérêt des mesures à densité ! Cette manip épargne beaucoup de travail, surtout pour l'expression de  $\int_{\mathbb{R}}^* g d\mu_{(a_n)}$ . D'où l'indication, qu'il est dommage d'ignorer aussi souverainement !*

3. On décompose  $\nu$  en  $\nu = \nu_1 + \nu_2$ , où

$$\begin{aligned} \nu_1 : A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}) &\mapsto \int_A^* e^{-3x} \mathbb{1}_{[0, +\infty[}(x) d\lambda(x) \\ \nu_2 : A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}) &\mapsto \sum_{n \in \mathbb{N} \cap A} \frac{3^n}{n!} \end{aligned}$$

Remarquons déjà que, si on pose, pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,  $a_n = \frac{3^n}{n!}$ , alors  $\nu_2 = \mu_{(a_n)}$  (en reprenant les notations de l'énoncé), donc d'après 2.,  $\nu_2$  est une mesure sur  $(\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$ .

D'autre part, posons la fonction

$$h : x \in \mathbb{R} \mapsto e^{-3x} \mathbb{1}_{[0, +\infty[}(x)$$

alors  $h$  est borélienne positive : en effet, c'est le produit de  $x \mapsto e^{-3x}$  qui est continue, donc borélienne, et de  $\mathbb{1}_{[0, +\infty[}$  qui est l'indicatrice d'un borélien. Et de plus,  $\nu_1$  est la mesure de densité  $h$  par rapport à la mesure de Lebesgue  $\lambda$ , donc  $\nu_1$  est une mesure sur  $(\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$ .

$\rightsquigarrow \nu$  est une somme de deux mesures, donc c'est une mesure. De plus,

$$\begin{aligned} \nu(\mathbb{R}) &= \nu_1(\mathbb{R}) + \nu_2(\mathbb{R}) = \int_{\mathbb{R}}^* e^{-3x} \mathbb{1}_{[0, +\infty[}(x) d\lambda(x) + \sum_{n \in \mathbb{N} \cap \mathbb{R}} \frac{3^n}{n!} \\ &= \int_0^{+\infty} e^{-3x} dx + \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{3^n}{n!} \\ &= \left[ \frac{e^{-3x}}{-3} \right]_0^{\infty} + e^3 = 1 + e^3 \\ &< \infty \end{aligned}$$

donc  $\nu$  est une mesure finie.

*Remarque :* A nouveau, exprimer  $\nu_2$  comme mesure à densité permet d'éviter des raisonnements imprécis du type

$$\int_{\bigcup A_n}^* e^{-3x} \mathbb{1}_{[0,+\infty[}(x) d\lambda(x) = \sum_{n \in \mathbb{N}} \int_{A_n} e^{-3x} \mathbb{1}_{[0,+\infty[}(x) d\lambda(x)$$

(ou alors, il faut savoir le montrer !)

D'ailleurs, attention à ne pas confondre les sommes finies et infinies : pour la  $\sigma$ -additivité, il faut prendre une famille de boréliens *dénombrable* disjointe  $(A_n)_n$  et pas une famille finie !

4. Soit  $f \in \mathcal{L}_+^0(\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$ . Alors on a

$$\int_{\mathbb{R}}^* f d\nu = \int_{\mathbb{R}}^* f d\nu_1 + \int_{\mathbb{R}}^* f d\nu_2.$$

Or, puisque  $\nu_1$  est une mesure à densité,

$$\int_{\mathbb{R}}^* f d\nu_1 = \int_{\mathbb{R}}^* f(x) e^{-3x} \mathbb{1}_{[0,+\infty[}(x) d\lambda(x) = \int_{\mathbb{R}^+}^* f(x) e^{-3x} d\lambda(x).$$

D'autre part, d'après 2.,

$$\int_{\mathbb{R}}^* f d\nu_2 = \sum_{n \in \mathbb{N}} f(n) \frac{3^n}{n!}$$

d'où au total

$$\int_{\mathbb{R}}^* f d\nu = \int_{\mathbb{R}^+}^* f(x) e^{-3x} d\lambda(x) + \sum_{n \in \mathbb{N}} f(n) \frac{3^n}{n!}.$$

*Remarque :* Au risque d'être insistante, les mesures à densité, c'est quand même pratique.

5.  $g$  est continue, donc borélienne.

*Remarque :* Oui, vraiment, c'est tout ! Voir aussi l'exercice 2 de la feuille de TD2 pour la preuve.

6. La fonction  $g$  appartient à  $\mathcal{L}^p(\nu)$  ssi  $\int_{\mathbb{R}}^* |g|^p d\nu < \infty$ . Or d'après 3., on a, pour  $p \geq 1$ ,

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}}^* |g|^p d\nu &= \int_{\mathbb{R}^+}^* |e^{2x}|^p e^{-3x} d\lambda(x) + \sum_{n \in \mathbb{N}} \frac{3^n}{n!} (e^{2n})^p \\ &= \int_0^{+\infty} e^{2p-3} dx + \sum_{n \in \mathbb{N}} \frac{(3e^{2p})^n}{n!} \end{aligned}$$

L'intégrale généralisée  $\int_0^{+\infty} e^{2p-3} dx$  converge ssi  $2p - 3 < 0$ , i.e  $p < \frac{3}{2}$ .

D'autre part,  $\sum_{n \in \mathbb{N}} \frac{(3e^{2p})^n}{n!} = e^{3e^{2p}} < \infty$  quel que soit  $p$ .

$\rightsquigarrow$  On en déduit que  $g \in \mathcal{L}^p(\nu)$  ssi  $p \in [1, \frac{3}{2}[$ .