

Exercice 1

$$1. F : A \in GL_n(\mathbb{R}) \mapsto A^{-2} \in M_n(\mathbb{R})$$

$$\text{On remarque que } F = Q \circ I \text{ où } Q : M_n(\mathbb{R}) \longrightarrow M_n(\mathbb{R}) \\ A \longmapsto A^2$$

~~Donc~~  $Q$  est différentiable sur  $M_n(\mathbb{R})$  : soient  $A, H \in M_n(\mathbb{R})$   
alors

$$Q(A+H) = (A+H)^2 = A^2 + AH + HA + H^2 \\ = Q(A) + L(H) + R(H)$$

$$\text{où } L : M_n(\mathbb{R}) \longrightarrow M_n(\mathbb{R}) \text{ est linéaire} \\ H \longmapsto AH + HA$$

$$\text{et } \frac{\|R(H)\|}{\|H\|} = \frac{\|H^2\|}{\|H\|} \leq \frac{\|H\|^2}{\|H\|} = \|H\| \xrightarrow{H \rightarrow 0} 0$$

Donc  $Q$  est différentiable  $\partial_c$  différentielle

$$DQ(A)(H) = AH + HA$$

$\rightarrow F$  est donc différentiable sur  $GL_n(\mathbb{R})$  comme composée  
d'applications différentiables, et, pour tout  $A \in GL_n(\mathbb{R})$ ,  
pour tout  $H \in M_n(\mathbb{R})$ ,

$$DF(A)(H) = DQ(I(A)) \circ DI(A)(H) \\ = DQ(A^{-2})(-A^{-1}HA^{-1})$$

$$\text{d'où } DF(A)(H) = -A^{-2}HA^{-1} - A^{-1}HA^{-2}$$

2.  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  différentiable

$$g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \rightsquigarrow g = f \circ L \text{ où } L: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ (x,y) \mapsto f(y,x) \qquad (x,y) \mapsto (y,x).$$

$\rightarrow L$  est linéaire, donc différentiable sur  $\mathbb{R}^2$  et

$$DL(x,y) = L \quad \forall (x,y) \in \mathbb{R}^2$$

$$\text{Donc } \text{Jac}_L(x,y) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad (\text{matrice de } L \text{ dans la base canonique})$$

$\rightarrow g$  est différentiable comme composée d'applications différentiables et,  $\forall (x,y) \in \mathbb{R}^2$

$$\text{Jac}_g(x,y) = \text{Jac}_f(y,x) \text{Jac}_L(x,y)$$

$$\begin{aligned} &= \left( \frac{\partial f}{\partial x}(y,x), \frac{\partial f}{\partial y}(y,x) \right) \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \left( \frac{\partial f}{\partial y}(y,x), \frac{\partial f}{\partial x}(y,x) \right) \end{aligned}$$

$$\text{D'où } \begin{cases} \frac{\partial g}{\partial x}(x,y) = \frac{\partial f}{\partial y}(y,x) \\ \frac{\partial g}{\partial y}(x,y) = \frac{\partial f}{\partial x}(y,x). \end{cases}$$

Exercice 2 Notons  $F: (x,y,z) \in \mathbb{R}^3 \mapsto (x^3+y^3+z^3, x^2+y^2+z^2, x+y+z) \in \mathbb{R}^3$   
 $F$  est polynomiale, donc  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}^3$   
et  $F(0,1,-1) = (0,0,0)$ .

$$\text{De plus, pour } (x,y,z) \in \mathbb{R}^3, \text{Jac}_F(x,y,z) = \begin{pmatrix} 3x^2 & 3y^2 & 3z^2 \\ 2x & 2y & 2z \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{Donc } \text{Jac}_F(0,1,-1) = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 3 \\ 0 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \text{ donc } \det \text{Jac}_F(0,1,-1) = -12 \neq 0$$

$\rightarrow DF(0,1,-1)$  est inversible donc, par le théorème d'inversion locale, il existe  $U$  voisinage de  $(0,1,-1)$  et  $V$  voisinage de  $(0,0,0)$  tq  $F|_U: U \rightarrow V$  est un  $\mathcal{C}^1$ -difféomorphisme.

## Exercice 2 (fin)

A-2

Puisque  $V$  est un voisinage de  $(0,0,0)$ , il existe  $r > 0$  tq  $B_{\infty}(0_{\mathbb{R}^3}, r) \subset V$ . Alors,  $\forall (a,b,c) \in B_{\infty}(0_{\mathbb{R}^3}, r)$ ,

$F^{-1}(a,b,c)$  est l'unique solution de  $(*)$  dans  $V$ .

Donc,  $\forall a,b,c$  tq  $|a| < r, |b| < r$  et  $|c| < r$ , il existe un unique  $(x,y,z) = G(a,b,c) = F^{-1}(a,b,c)$  solution de  $(*)$  dans  $U$

De plus, puisque  $F_U$  est un  $\mathcal{C}^1$ -difféo local au voisinage de  $(0,1,-1)$ ,

$G = F^{-1}$  est  $\mathcal{C}^1$  sur  $V$ , en particulier  $G$  est différentiable en  $(0,0,0)$  et  $DG(0_{\mathbb{R}^3}) = DF(0,1,-1)^{-1}$

On peut calculer  $Jac_G(0,0,0) = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} -\frac{1}{3} & 0 & 1 \\ \frac{1}{6} & -\frac{1}{4} & 0 \\ \frac{1}{6} & \frac{1}{4} & 0 \end{pmatrix}$

Exercice 3  $F: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^2$   
 $(v,x,y,z) \mapsto \begin{pmatrix} \cos v + \sin x + \tan y - z - 1 \\ e^v + x - y - e^z \end{pmatrix}$

Alors  $F$  est  $\mathcal{C}^\infty$  sur  $\mathbb{R}^4$  et

$$Jac_F(v,x,y,z) = \begin{pmatrix} -\sin v & \cos x & \frac{1}{\cos^2 y} & -1 \\ e^v & 1 & -1 & e^{-z} \end{pmatrix}$$

$F(0,0,0,0) = (0,0)$  et  $Jac_F(0,0,0,0) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$   
 $D_{(v,z)} F(0,0,0,0)$  (indicated by a red box around the first and fourth columns)

$\rightarrow D_{(v,z)} F(0,0,0,0)$  est inversible donc, par le théorème des fonctions implicites, il existe  $U, V$  voisinages de  $(0,0)$  dans  $\mathbb{R}^2$  et  $\varphi: U \rightarrow V$  telle que

$$(\bar{x}, z, x, y) \in U \times F \iff (v, z) \in U \text{ et } (x, y) = \varphi(v, z)$$

$$F(v, x, y, z) = (0,0)$$

De plus,  $\varphi$  est  $\mathcal{C}^1$  et  $D\varphi(0,0) = - \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1/2 & 0 \\ 1/2 & 1 \end{pmatrix}$ .

et pour tout  $(v, z) \in U$ , on a

$$D\varphi(v, z) = -D_{(x, y)} F(v, \varphi(v, z), z)^{-1} D_{(v, z)} F(v, \varphi(v, z), z)$$

$$= - \frac{1}{-\cos\varphi_1 + \frac{1}{\cos^2\varphi_2}} \begin{pmatrix} -1 & \frac{-1}{\cos^2(\varphi_2(v, z))} \\ -1 & \cos(\varphi_1(v, z)) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -\sin v & -1 \\ e^v & e^{-z} \end{pmatrix}$$
$$= \frac{\cos^2(\varphi_2(v, z))}{\cos^3(\varphi_1(v, z)) - 1} \begin{pmatrix} \sin v - \frac{e^v}{\cos^2\varphi_2} & 1 - \frac{e^{-z}}{\cos^2\varphi_2} \\ \sin v + e^z \cos\varphi_1 & 1 + e^{-z} \cos\varphi_1 \end{pmatrix}$$