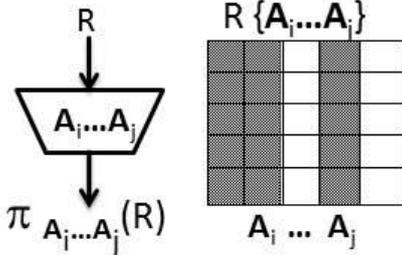
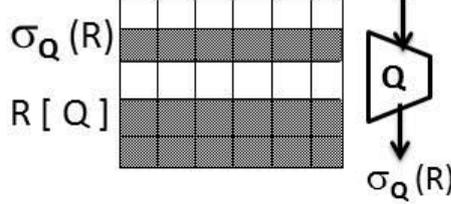


# Synthèse : algèbre relationnelle

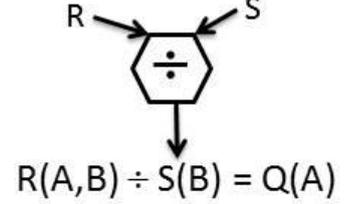
## Projection ( $\pi$ )



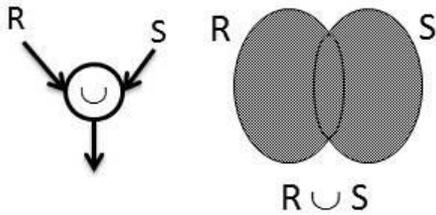
## Restriction ( $\sigma$ )



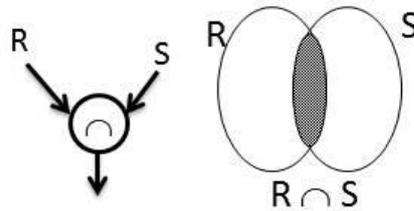
## Division ( $\div$ )



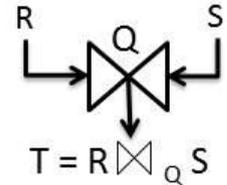
## Union ( $\cup$ )



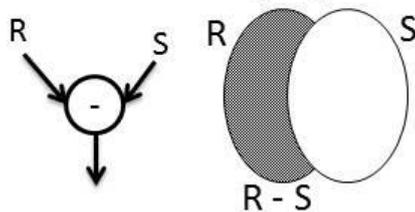
## Intersection ( $\cap$ )



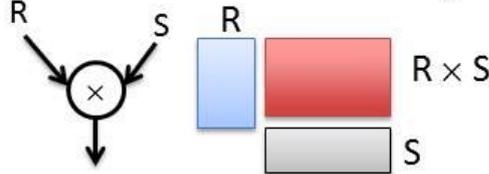
## Jointure ( $\bowtie$ )



## Différence ( $-$ )



## Produit Cartésien ( $\times$ )



Équi-jointure:  $A_i = B_i$

Teta-Jointure :

$<, \leq, >, \geq, \neq$

Jointure Naturelle

Même valeurs pour attributs homonymes

**UNION :**

Notations :

$T = R \cup S$

$T = \text{UNION} (R, S)$

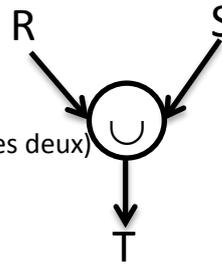
Propriétés

Commutative :  $R \cup S = S \cup R$

Associative :  $(R \cup S) \cup T = R \cup (S \cup T)$

soit  $R (A, B)$  et  $S (A, B)$  ;

$T (A, B)$  contient les n-uplets qui sont dans  $R$  ou dans  $S$  (ou dans les deux)



$R (A, B)$

A	B
x	1
y	2

$S (A, B)$

A	B
x	1
z	3

$T (A, B)$

A	B
x	1
y	2
z	3

**DIFFERENCE :**

Notation :

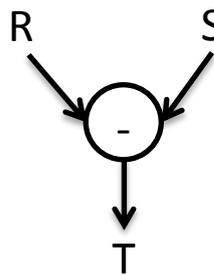
$T = R - S$

Propriétés

Non commutative :  $R - S \neq S - R$

soit  $R(A, B)$  et  $S(A, B)$  ;

$T (A, B)$  contient les n-uplets appartenant uniquement à  $R$  (et pas à  $S$ )



$R (A, B)$

A	B
x	1
y	2

$S (A, B)$

A	B
x	1
z	3

$T (A, B)$

A	B
y	2

**PRODUIT CARTESIEN :**

Notation :

$T = R \times S$

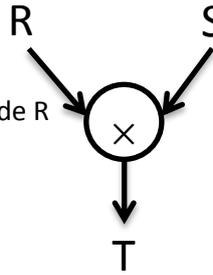
Propriétés

Commutatif :  $R \times S = S \times R$

Associatif :  $(R \times S) \times T = R \times (S \times T)$

soit  $R(A, B)$  et  $S(C, D)$  ;

n-uplets de  $T (A, B, C, D) =$  concaténation des n-uplets de  $R$  et de  $S$



$R (A, B)$

A	B
x	1
y	2

$S (C, D)$

C	D
a	1
b	2

$T (A, B, C, D)$

A	B	C	D
x	1	a	1
x	1	b	2
y	2	a	1
y	2	b	2

**INTERSECTION :**

Notation :

$T = R \cap S$

Propriétés

Commutative :  $R \cap S = S \cap R$

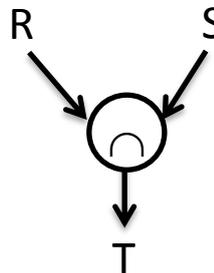
Associative :  $(R \cap S) \cap T = R \cap (S \cap T)$

Opération dérivée (de la différence) :

$R \cap S = R - (R - S)$

soit  $R(A, B)$  et  $S(A, B)$  ;

$T (A, B)$  contient les n-uplets appartenant à la fois à  $R$  et à  $S$



$R (A, B)$

A	B
x	1
y	2

$S (A, B)$

A	B
x	1
z	3

$T (A, B)$

A	B
x	1

**PROJECTION :**

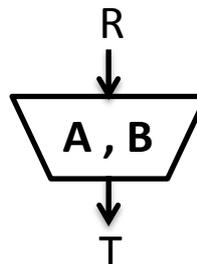
Notations :

$T = \pi_{A,B} (R)$

$T = R [A, B]$

soit  $R (A, B, C, D)$  ;

$T (A, B)$  contient les attributs  $A$  et  $B$  des n-uplets de  $R$  (les n-uplets en double sont supprimés)



$R (A, B, C, D)$

A	B	C	D
x	1	x	1
y	2	z	3

$T (A, B)$

A	B
x	1
y	2

**RESTRICTION :**

Notations : soit  $R(A, B)$  et  $T(A, B)$  ;  
 $T = \sigma_{\text{prédicat } Q} (R)$   $T$  contient les n-uplets de  $R$   
 $T = R \{ \text{prédicat } Q \}$  qui vérifient le prédicat  $Q$  (condition)

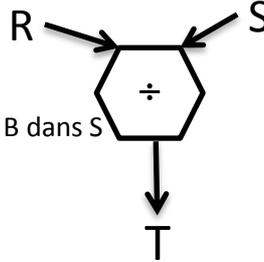


R (A, B)		T (A, B)	
A	B	A	B
x	1	x	1
y	2	y	2
z	3		

$T = R \{ B \leq 2 \}$

**DIVISION :** « quelles sont les valeurs de A associées à toutes les valeurs de B ? »

Notations : soit  $R(A, B)$  et  $S(B)$  ;  
 $T = R \div S$   $T(A)$  contient les n-uplets de  $R$  dont les valeurs de A sont associées à toutes les valeurs de B dans  $S$



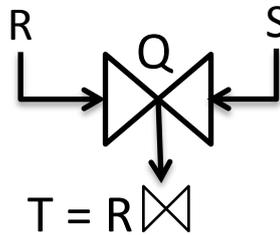
R (A, B)		S (B)	T (A)
A	B	B	A
x	1	1	x
y	2	3	
x	3		
z	3		

Propriétés  
 $R \div S \neq S \div R$  (non commutative)

Opération dérivée :  
 $R \div S = R1 - R2$  avec  
 $R1 = \pi_A (R)$   
 $R2 = \pi_A ((R1 \times S) - R)$

**JOINTURE :**

Notations : soit  $R(A, B)$  et  $S(C, D)$  ;  
 $T = R \bowtie_Q S$  les n-uplets de  $T(A, B, C, D)$  sont la concaténation des n-uplets de  $R$  et de  $S$  qui vérifient le prédicat  $Q$



Propriétés  
 Commutative :  $R \bowtie S = S \bowtie R$   
 Associative :  $(R \bowtie S) \bowtie T = R \bowtie (S \bowtie T)$

Opération dérivée :  
 $R \bowtie_Q S = \sigma_Q (R \times S)$

Equi-jointure : prédicat de type  $A_i = B_j$   
Theta-jointure : prédicat autre que l'égalité entre attributs ( $<, \leq, >, \geq, \neq$ )  
Jointure naturelle : les attributs de  $T$  sont l'union des attributs de  $R$  et  $S$  (sans dupliquer les attributs homonymes) et les n-uplets sont ceux ayant les mêmes valeurs pour les attributs de même nom.

Equi-jointure :

R (A, B)		S (C, D)		T (A, B, C, D)			
A	B	C	D	A	B	C	D
x	1	a	1	x	1	a	1
y	2	b	2	y	2	b	2

$T = R \bowtie_{B=D} S$

Jointure naturelle (attribut de même nom):

R (A, B)		S (C, B)		T (A, B, C)		
A	B	C	B	A	B	C
x	1	a	1	x	1	a
y	2	b	2	y	2	b

$T = R \bowtie_B S$

Theta-jointure:

R (A, B)		S (C, D)		T (A, B, C, D)			
A	B	C	D	A	B	C	D
x	1	a	1	x	1	a	1
y	2	b	2	x	1	b	2
				y	2	b	2

$T = R \bowtie_{B \leq D} S$