

CC1 - Sujet A - Corrigé

March 17, 2023

Exercice 1

On munit l'espace vectoriel $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ d'une norme matricielle $\|\cdot\|$, qui vérifie donc $\|AB\| \leq \|A\|\|B\|$. On considère l'application

$$f : (A, B) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mapsto \text{Tr}(AB^2) \in \mathbb{R}$$

1. Justifier qu'il existe $C > 0$ tel que, pour toute matrice $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, $|\text{Tr}(M)| \leq C\|M\|$.

L'application $\text{Tr} : \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$ est linéaire définie sur l'espace vectoriel $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ qui est de dimension finie, donc c'est une application linéaire continue.

La caractérisation de la continuité pour les applications linéaires nous donne donc bien $C > 0$ tel que, pour tout $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, $|\text{Tr}(M)| \leq C\|M\|$.

2. Montrer que f est différentiable sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et déterminer sa différentielle.

On va utiliser la norme produit $\|(A, B)\|_1 = \|A\| + \|B\|$ sur l'espace produit $\mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

Soient $X = (A, B)$, $H = (H_1, H_2) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. On calcule

$$\begin{aligned} f(X + H) &= f((A, B) + (H_1, H_2)) = \text{Tr}((A + H_1)(B + H_2)^2) \\ &= \text{Tr}((A + H_1)(B^2 + BH_2 + H_2B + H_2^2)) \\ &= \text{Tr}(AB^2 + H_1B^2 + ABH_2 + H_1BH_2 \\ &\quad + AH_2B + H_1H_2B + AH_2^2 + H_1H_2^2) \\ &= \underbrace{\text{Tr}(AB^2)}_{f(A,B)} + \underbrace{\text{Tr}(H_1B^2 + ABH_2 + AH_2B)}_{\text{linéaire en } H} \\ &\quad + \underbrace{\text{Tr}(H_1BH_2 + H_1H_2B + AH_2^2 + H_1H_2^2)}_{:=R(H)} \end{aligned}$$

et on a alors, en utilisant la constante C obtenue en 1., et en remarquant que $\|H_1\| \leq \|H_1\| + \|H_2\| = \|H\|_1$,

$$\begin{aligned} \frac{|R(H)|}{\|H\|_1} &\leq C \frac{\|H_1BH_2 + H_1H_2B + AH_2^2 + H_1H_2^2\|}{\|H\|_1} \\ &\leq C \frac{2\|H_1\|\|H_2\|\|B\| + \|A\|\|H_2\|^2 + \|H_1\|\|H_2\|^2}{\|H\|_1} \\ &\leq C \frac{2\|H\|_1^2\|B\| + \|A\|\|H\|_1^2 + \|H\|_1^3}{\|H\|_1} \\ &\leq C(\|A\| + 2\|B\| + \|H\|_1)\|H\|_1 \xrightarrow{H \rightarrow (0,0)} 0 \end{aligned}$$

donc f est différentiable en (A, B) , quel que soit $(A, B) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et on a

$$Df(A, B) : H = (H_1, H_2) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mapsto \text{Tr}(H_1B^2 + ABH_2 + AH_2B) \in \mathbb{R}$$

3. On pose, pour $A_0, B_0 \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$,

$$\begin{aligned} f_{B_0} : A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) &\mapsto f(A, B_0) = \text{Tr}(AB_0^2) \in \mathbb{R} \\ g_{A_0} : B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) &\mapsto f(A_0, B) = \text{Tr}(A_0B^2) \in \mathbb{R} \end{aligned}$$

Montrer que f_{B_0} et g_{A_0} sont différentiables, et que $\forall (A_0, B_0), (H_1, H_2) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, on a

$$Df(A_0, B_0)(H_1, H_2) = Df_{B_0}(A_0)(H_1) + Dg_{A_0}(B_0)(H_2)$$

Remarquons que $f_{B_0} = f \circ \Phi_{B_0}$ avec $\Phi_{B_0} : M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mapsto (M, B_0) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Or $\Phi_{B_0} = (id_M, B_0)$ est différentiable, car ses composantes le sont : la première est $id_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}$, qui est linéaire continue, et la deuxième est constante. On a donc

$$D\Phi_{B_0}(M)(H_1) = (H_1, 0)$$

et donc, f_{B_0} est différentiable sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et on a, pour tout $A_0 \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et pour tout $H_1 \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$,

$$\begin{aligned} Df_{B_0}(A_0)(H_1) &= Df(\Phi_{B_0}(A_0)) \circ D\Phi_{B_0}(A_0)(H_1) \\ &= Df(A_0, B_0)(H_1, 0) \end{aligned}$$

On n'a pas besoin de calculer directement $Df_{B_0}(A)$, du coup, mais ce ne serait pas dur car f_{B_0} est linéaire continue, donc en fait quel que soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$,

$$Df_{B_0}(A)(H) = f_{B_0}(H) = Tr(HB_0^2).$$

On montre de même que, pour tout A_0 , g_{A_0} est différentiable comme composée d'applications différentiables et

$$Dg_{A_0}(B_0)(H_2) = Df(A_0, B_0)(0, H_2)$$

On a donc, par linéarité de $Df(A_0, B_0)$,

$$\begin{aligned} Df(A_0, B_0)(H_1, H_2) &= Df(A_0, B_0)((H_1, 0) + (0, H_2)) \\ &= Df(A_0, B_0)(H_1, 0) + Df(A_0, B_0)(0, H_2) \\ &= Df_{B_0}(A_0)(H_1) + Dg_{A_0}(B_0)(H_2) \end{aligned}$$

Exercice 2

On considère l'application

$$F : (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mapsto \left(\frac{e^x - e^{-x}}{2}, x + y^3 + y^2 + y, -x + y + 2z \right) \in \mathbb{R}^3$$

1. Montrer que F réalise un \mathcal{C}^1 -difféomorphisme local au voisinage de tout point de \mathbb{R}^3 .

Remarquons que F est \mathcal{C}^1 car ses composantes sont soit des composées d'applications \mathcal{C}^1 , soit des polynômes. Soit $u_0 = (x_0, y_0, z_0) \in \mathbb{R}^3$, on calcule

$$Jac F(x_0, y_0, z_0) = \begin{pmatrix} \frac{e^{x_0} + e^{-x_0}}{2} & 0 & 0 \\ 1 & 3y_0^2 + 2y_0 + 1 & 0 \\ -1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

donc

$$\det(Jac F(x_0, y_0, z_0)) = (e^{x_0} + e^{-x_0})(3y_0^2 + 2y_0 + 1)$$

or, quel que soit $(x_0, y_0, z_0) \in \mathbb{R}^3$, $e^{x_0} + e^{-x_0} > 0$ et $3y_0^2 + 2y_0 + 1 > 0$ car le polynôme $P(y) = 3y^2 + 2y + 1$ n'a pas de racines réelles (son discriminant est -8). Donc, pour tout $u_0 = (x_0, y_0, z_0) \in \mathbb{R}^3$, $\det(Jac F(u_0)) \neq 0$ et $DF(u_0)$ est un isomorphisme de \mathbb{R}^3 .

D'après le théorème d'inversion locale, il existe donc un voisinage U_{u_0} de u_0 et un voisinage V_{u_0} de $F(u_0)$ tels que $F|_{U_{u_0}} : U_{u_0} \rightarrow V_{u_0}$ est un \mathcal{C}^1 -difféomorphisme.

2. Montrer que les fonctions

$$\alpha : t \in \mathbb{R} \mapsto \frac{e^t - e^{-t}}{2} \in \mathbb{R}$$

$$\beta : t \in \mathbb{R} \mapsto t^3 + t^2 + t \in \mathbb{R}$$

sont strictement croissantes sur \mathbb{R} . Déterminer leurs limites en $\pm\infty$.

On a pour tout $t > 0$,

$$\alpha'(t) = \frac{e^t + e^{-t}}{2} > 0 \text{ et } \beta'(t) = 3t^2 + 2t + 1 > 0$$

donc α et β sont strictement croissantes (et donc injectives).

De plus,

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} \alpha(t) = +\infty, \lim_{t \rightarrow -\infty} \alpha(t) = -\infty,$$

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} \beta(t) = +\infty, \lim_{t \rightarrow -\infty} \beta(t) = -\infty,$$

(Du coup, puisque α et β sont continues, elles sont surjectives par le théorème des valeurs intermédiaires).

3. F réalise-t-elle un C^1 -difféomorphisme global $\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$?

On a déjà obtenu que $DF(u_0)$ est un isomorphisme linéaire, quel que soit $u_0 \in \mathbb{R}^3$.

D'après le théorème d'inversion globale, c'est donc un C^1 -difféomorphisme global $\mathbb{R}^3 \rightarrow F(\mathbb{R}^3)$ ssi F est injective.

\leadsto Mais ça ne nous suffit pas, on veut un C^1 -difféomorphisme global $\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, donc il faut montrer que F est injective et $F(\mathbb{R}^3) = \mathbb{R}^3$, autrement dit que F est bijective $\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$.

Soit $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$. Alors on a

$$F(x, y, z) = (a, b, c) \iff \begin{cases} \frac{e^x - e^{-x}}{2} & = a \\ x + y^3 + y^2 + y & = b \\ -x + y + 2z & = c \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} \alpha(x) & = a \\ \beta(y) + x & = b \\ -x + y + 2z & = c \end{cases}$$

or, on a trouvé en 2. que $\lim_{t \rightarrow +\infty} \alpha(t) = +\infty, \lim_{t \rightarrow -\infty} \alpha(t) = -\infty$, donc, comme α est continue, d'après le théorème des valeurs intermédiaires, il existe $x_0 \in \mathbb{R}$ tel que $\alpha(x_0) = a$. De plus, puisque α est strictement croissante, elle est injective, donc x_0 est unique. Donc

$$F(x, y, z) = (a, b, c) \iff \begin{cases} x & = x_0 \\ \beta(y) & = b - x_0 \\ y + 2z & = c + x_0 \end{cases}$$

D'après les mêmes arguments, $\beta : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ est bijective, donc il existe un unique $y_0 \in \mathbb{R}$ tel que $\beta(y_0) = b - x_0$.
Donc

$$F(x, y, z) = (a, b, c) \iff \begin{cases} x & = x_0 \\ y & = y_0 \\ 2z & = c + x_0 - y_0 \end{cases}$$

On a donc obtenu que tout $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$ admet un unique antécédent $(x_0, y_0, \frac{1}{2}(c + x_0 - y_0)) \in \mathbb{R}^3$, donc c'est une bijection.

Par le théorème d'inversion globale, F est donc un C^1 -difféomorphisme $\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$.

Exercice 3

On considère le système d'équations

$$(\star) \begin{cases} x^2 + z^2 = 1 \\ x^2 + y^2 = 4 \end{cases}$$

1. Montrer qu'il existe un intervalle I contenant 0 et deux fonctions $\varphi_1, \varphi_2 : I \rightarrow \mathbb{R}$ strictement négatives telles que, pour tout $x \in I$, $(x, \varphi_1(x), \varphi_2(x))$ est solution de (\star) .

Notons

$$f : (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mapsto (x^2 + z^2 - 1, x^2 + y^2 - 4) \in \mathbb{R}^2$$

Alors f est C^1 , car ses composantes sont des polynômes, et

$$(x, y, z) \text{ solution de } (\star) \iff f(x, y, z) = (0, 0)$$

On va chercher à appliquer le Théorème des Fonctions Implicites à f .

\rightsquigarrow On cherche des fonctions φ_1, φ_2 définies au voisinage de 0: on va donc l'appliquer au voisinage d'un point du type $u_0 = (0, y_0, z_0)$. Or,

$$f(0, y_0, z_0) = (0, 0) \iff \begin{cases} z_0^2 = 1 \\ y_0^2 = 4 \end{cases} \iff \begin{cases} z_0 = \pm 1 \\ y_0 = \pm 2 \end{cases}$$

\rightsquigarrow On cherche de plus des fonctions négatives, donc on va choisir $u_0 = (0, -2, -1)$.

On a déjà noté que f est C^1 , et on a, pour tout $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$,

$$Jac f(x, y, z) = \begin{pmatrix} 2x & 0 & 2z \\ 2x & 2y & 0 \end{pmatrix} \text{ donc } Jac f(0, -2, -1) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -2 \\ 0 & -4 & 0 \end{pmatrix}$$

\rightsquigarrow La sous-matrice des dérivées partielles par rapport à y et z est

$$D_{(y,z)}f(0, -1, -2) = \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ -4 & 0 \end{pmatrix}$$

dont le déterminant est $-8 \neq 0$. Donc $D_{(y,z)}f(0, -2, -1)$ est inversible.

On peut donc appliquer le TFI à f en $(0, -2, -1)$: il existe un voisinage U de 0 dans \mathbb{R} , un voisinage V de $(-2, -1)$ dans \mathbb{R}^2 et une fonction C^1 $\varphi : U \rightarrow V$ tels que

$$\begin{aligned} (x, y, z) \in U \times V & \iff (x, y, z) \in U \times V & \iff & x \in U \\ \text{solution de } (\star) & & f(x, y, z) = (0, 0) & (y, z) = \varphi(x) \end{aligned} \quad (1)$$

Comme V est un voisinage de $(-2, -1)$, et φ est continue, on peut supposer, quitte à restreindre φ à l'ouvert $U^- = \varphi^{-1}(] - \infty, 0[^2)$, que φ est à valeurs dans $] - \infty, 0[$, et donc que φ_1, φ_2 sont strictement négatives. Puisque U^- est un ouvert qui contient 0, il existe $r > 0$ tel que l'intervalle $I =] - r, r [\subset U^-$, et si on note, pour tout $x \in I, \varphi(x) = (\varphi_1(x), \varphi_2(x))$, on a, pour tout $x \in I, (x, \varphi_1(x), \varphi_2(x))$ solution de (\star) avec $\varphi_1(x) < 0, \varphi_2(x) < 0$.

2. Calculer, pour tout $x \in I, \varphi_1'(x)$ en fonction de x et $\varphi_1(x)$ et $\varphi_2'(x)$ en fonction de x et $\varphi_2(x)$.

De plus, par le TFI, on a, pour tout $x \in I$,

$$D\varphi(x) = -D_{(y,z)}f(x, \varphi(x))^{-1} \circ D_x f(x, \varphi(x))$$

ce qui donne, en utilisant $Jac f(x, \varphi_1(x), \varphi_2(x))$ et le lien dérivée-différentielle pour φ ,

$$\begin{pmatrix} \varphi_1'(x) \\ \varphi_2'(x) \end{pmatrix} = - \begin{pmatrix} 0 & 2\varphi_2(x) \\ 2\varphi_1(x) & 0 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 2x \\ 2x \end{pmatrix} = \frac{-1}{4\varphi_1(x)\varphi_2(x)} \begin{pmatrix} 0 & -2\varphi_2(x) \\ -2\varphi_1(x) & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2x \\ 2x \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{x}{\varphi_1(x)} \\ \frac{x}{\varphi_2(x)} \end{pmatrix}$$

3. Donner la valeur de $\varphi_1(0)$ et de $\varphi_2(0)$.

On sait que $(0, -2, -1) \in U \times V$ et $f(0, -2, -1) = (0, 0)$, donc par (1), $(-2, -1) = \varphi(0) = (\varphi_1(0), \varphi_2(0))$.